

Mäluhaldus

- Põhimõisted
- Pidevate mäluvalade hõivamine
- Lehekülgede saalimine
- Segmenteerimine
- Segmenteerimine koos lehekülgede saalimisega

Aadresside sidumine

Keelekonstruksioonide sidumine mäluaadressiga võib toimuda erinevatel etappidel:

- **Kompileerimise ajal** — mälupaigutus on ette teada, genereeritakse kood absoluutaadressidega, paigutuse muutumisel on vaja ringi kompileerida
- **Laadimise ajal** — genereeritakse mälus ümberpaigutatav kood, reaalsed mäluaadressid asendatakse programmi laadimisel
- **Täitmise ajal** — aadresside sidumine lükatakse edasi konkreetse aadressi poole pöördumiseni. Programmi saab täitmise ajal mälus ringi liigutada. Vajab riistvaralist tuge

Loogilised ja füüsilised aadressid

- Loogilise ja füüsilise aadressi eraldamine on mäluhalduse üks olulisemaid kontseptsioone
 - Loogiline aadress — programmide poolt kasutatav aadressiruum, nimetatakse ka virtuaalseks aadressiruumiks
 - Füüsiline aadress — aadress, mida mäluseade tegelikult näeb ja kasutab
- Kompileerimise ja laadimise ajal seotavate aadresside puhul on loogiline ja füüsiline aadress samad, täitmise ajal seotavatel erinevad
- MMU (*Memory Management Unit*) — riistvaraline seade loogiliste aadresside füüsiliseks teisendamiseks
- Kasutajaprogramm tegeleb oma loogiliste aadressidega (0...max) ega näe otseselt füüsilisi aadresse

Dünaamiline laadimine

- Alamprogramme ei laadita enne, kui neid kord vaja läheb
- Mälukasutus on efektiivsem
- Kasulik näiteks siis, kui harva esinevate erijuhtude töötlemiseks on kokku palju koodi
- Ei vaja operatsioonisüsteemi tuge, realiseeritav täiesti programmi enda tasemel

Dünaamiline linkimine

- Linkimine lükatakse edasi täitmisajaks
- Tegelikku alamprogrammi asemel on proksi (*stub*), mis esimesel tema poole pöördumisel laadib päris alamprogrammi ja asendab ennast selle alamprogrammiga (enamasti viida vahetusega)
- Operatsioonisüsteemi tuge on vaja juhul, kui tahame neid alamprogramme jagada mitme protsessi vahel ja kasutame seejuures mälukaitset
- Eriti kasulik (süsteemsete) teekide kasutamisel — kettaruumi ja mälu kokkuhoid, mugav teekide uuendamine

Ülekate (*overlay*)

- Rakendusprogramm hoiab mälus ainult osa programmist ja andmetest, mida hetkel on vaja
- Kasutatakse, kui programm kokku on suurem kui talle antud mälu
- Opsüsteemilt tuge pole vaja, realiseeritav kasutaja tasemel
- Näide: DOS ja suured programmid

Saalimine (*swapping*)

- Protsessi võib ajutiselt mälust välja salvestusruumi kirjutada ning hiljem tagasi mällu laadida
- Salvestusruum — kiire plokkseade, mis mahutab kõigi kasutajaprogrammide mälukujutised; peab olema otsejuurdepääsuga suvalise mälukujutise juurde
- *Roll out, roll in* — saalimise variant prioriteedil põhinevate planeerimisalgoritmide juurde: madalama prioriteediga protsess saalitakse välja kõrgema prioriteediga protsessi töö ajaks
- Enamuse saalimise ajast võtab andmete kopeerimine välisseadmele; aeg on lineaarselt sõltuv mäluhulgast
- Muudetud kujul on saalimine kasutusel ka tänapäeva süsteemides; näiteks Unix, Linux, Windows

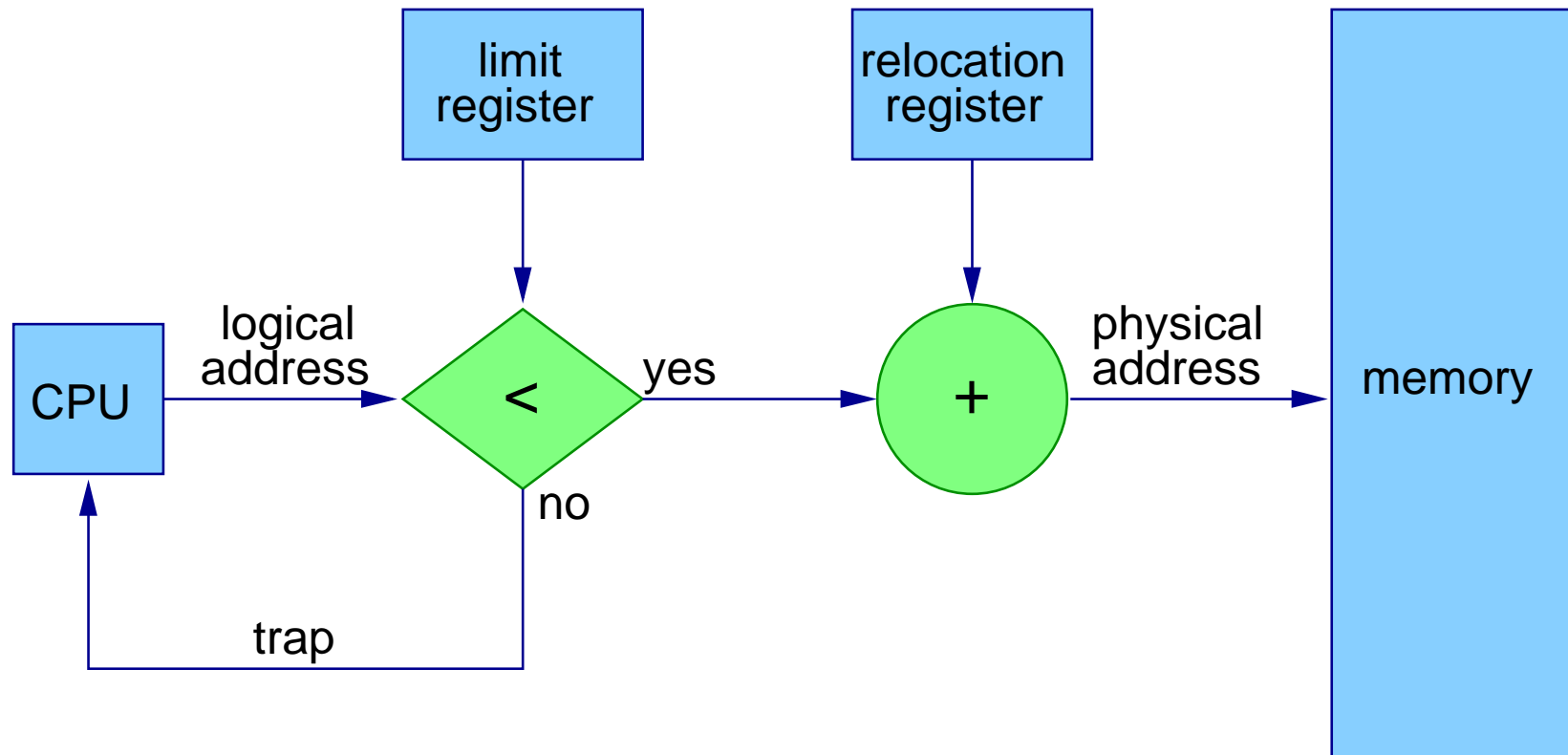
Pidevate mälualade hõivamine (1)

- Põhimälu on enamasti jagatud kahte ossa:
 - Residentne opsüsteem (tihti madalamatel mäluaadressidel katkestusvektori asukoha tõttu)
 - Kasutajaprotsessid
- Kasutajaprotsessidele mõeldud mälu on omakorda jaotatud väiksemateks tükkideks
- Igale täidetavale protsessile eraldatakse üks sobiva suurusega terviklik mälutükk
- Auk — vaba mälutükk (uued protsessid saavad mälu nendest)

Pidevate mälu alade hõivamine (2)

Iga protsessiga on seotud teisaldus- ja piiriregister

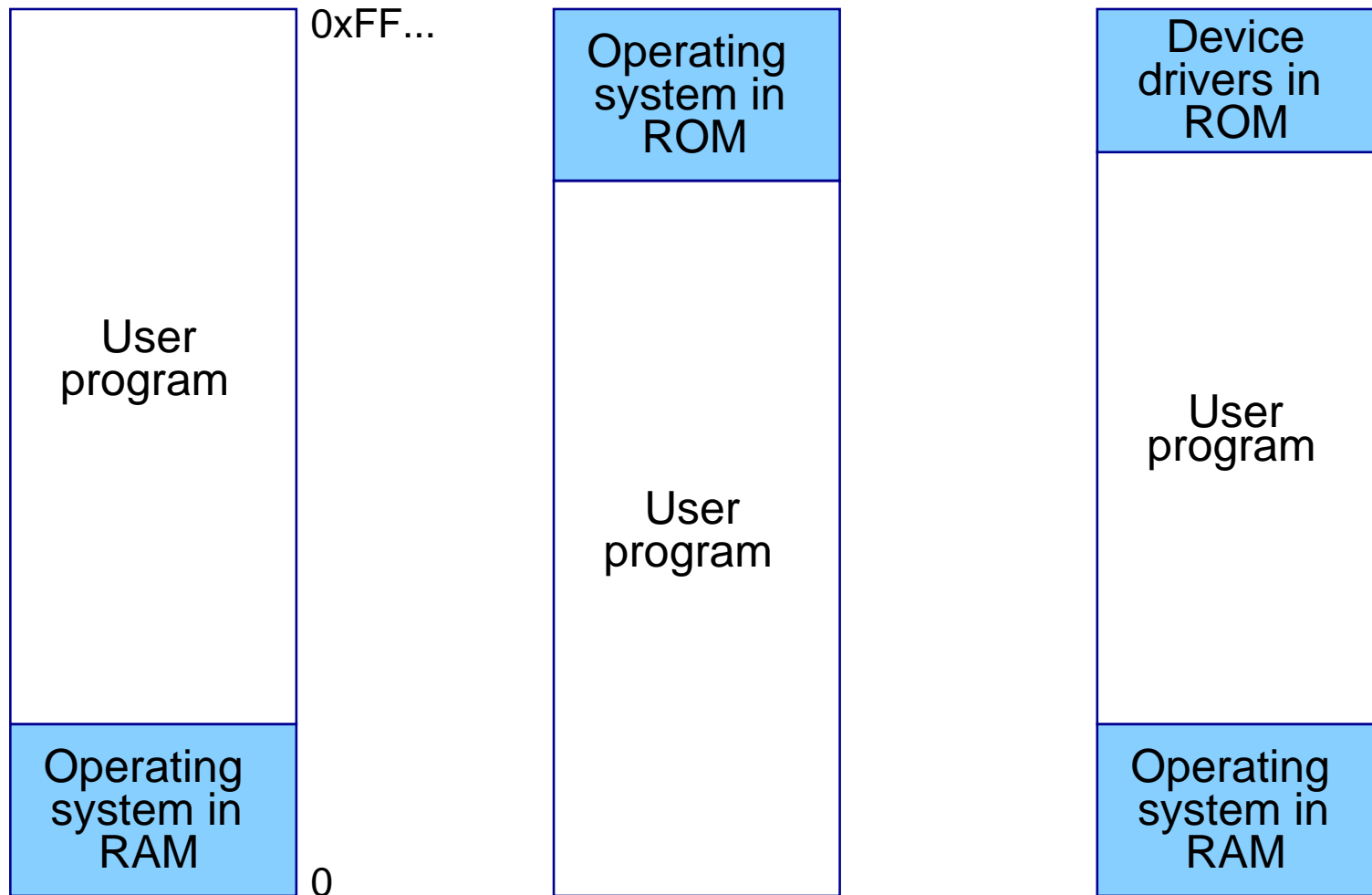
- Kasutatakse loogiliste aadresside teisendamisel
- Kaitseb protsesse ja opsüsteemi vigaste mälupöördumiste eest



Pidevate mälualade hõivamine (3)

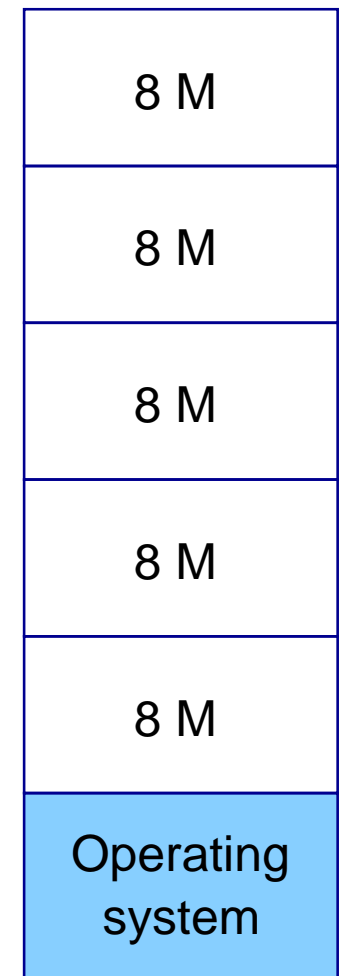
- Kasutajaprotsessidele mõeldud mälu tükkeks jagamine võib toimuda staatiliselt või dünaamiliselt
- Staatilise tükelduse korral on tükide arv ja suurus eelnevalt fikseeritud:
 - kõik tükid võrdse suurusega;
 - erineva suurusega tükid
- Erijuht — monoprogrammeerimine, kus korraga täidetakse ainult üks protsess, millele antakse kogu opsüsteemist üle jääv mälu

Mälujaotus monoprogrammeerimise süsteemides



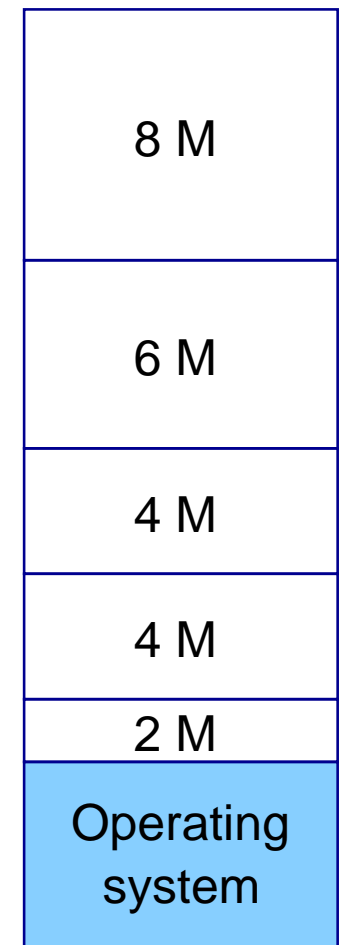
Fikseeritud tükeldusega mälujaotus (1)

- Võrdse suurusega tükid:
 - Protsess, mille suurus ei ületa tüki suurust, laetakse suvalisse vabasse tükki
 - Kui kõik tükid on hõivatud, võib opsüsteem mõne protsessi välja saalida
 - Kui programm ei mahu tükki ära, peab programmeerija kasutama ülekatmist
- Lihtne realiseerida, kuid mälu kasutus on ebaefektiivne
 - Sisemine fragmenteerumine — ükskõik kui väike ka protsess ei oleks, võtab ta enda alla terve tüki



Fikseeritud tükeldusega mälujaotus (2)

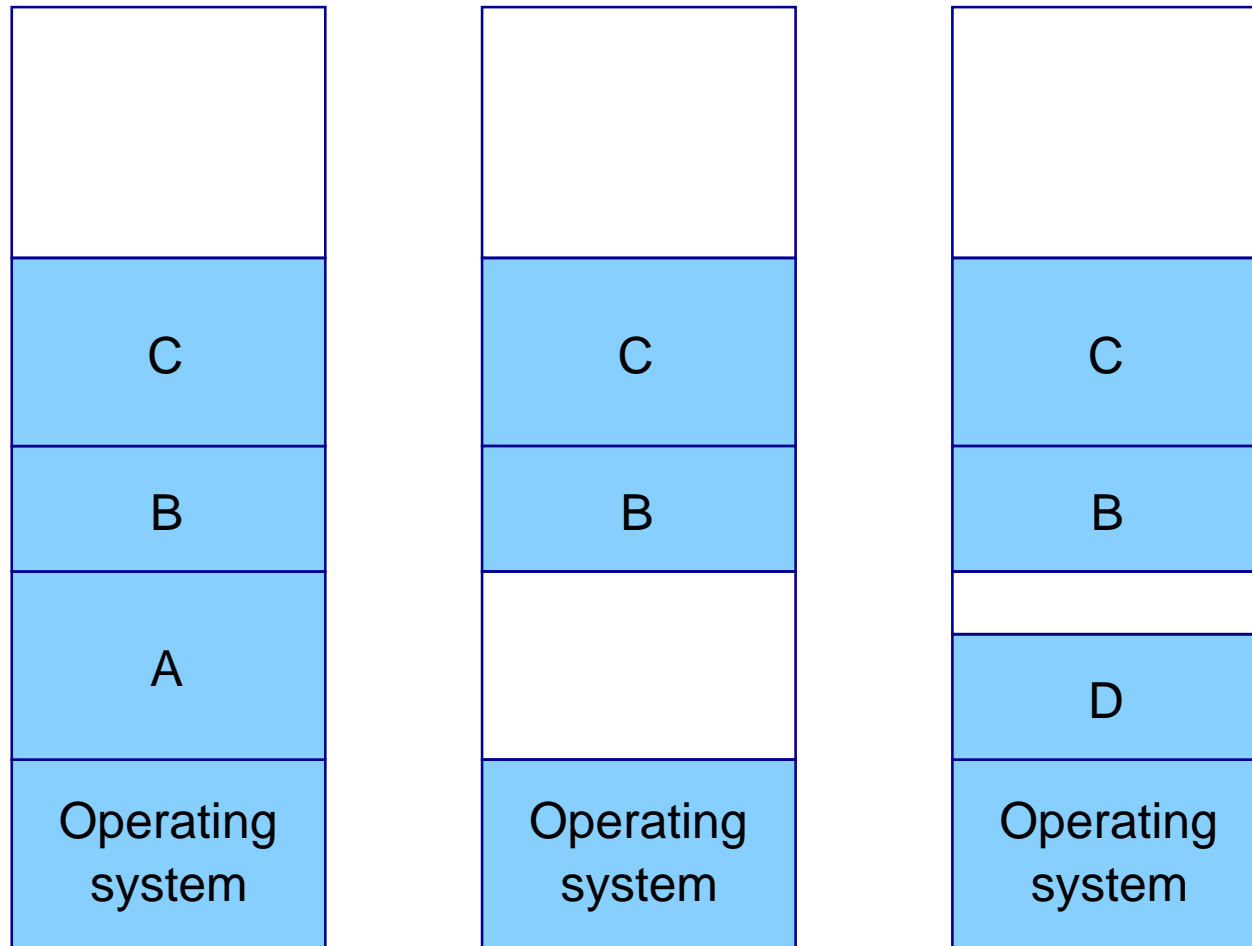
- Erineva suurusega tükid:
 - Protsessile antakse vähima suurusega tükk, millesse ta ära mahub
- Igal tükil (või sama suurusega tükkidel) üks eraldi protsesside järjekord:
 - Vähendab sisemist fragmenteerumist
 - Ebaefektiivne mitmetegumilisus
- Üks globaalne sisendjärjekord:
 - Valida esimene protsess, mis auku mahub
 - Valida suurim protsess, mis auku ära mahub
 - Teisel juhul näljutamisoht



Dünaamilise tükeldusega mälujaotus (1)

- Tükkide arv ja suurus ei ole eelnevalt fikseeritud, vaid muutub vastavalt täidetavate protsesside arvule ja suurusele
- Protsessile antakse täpselt nii suur tükk, kui ta vajab
- Protsessi lõpetamisel või välja saalimisel vabanev tükk ühendatakse võimalusel ümbritsevate aukudega suuremaks auguks
- Kalduvus tekitada kasutuses olevate tükkide vahele väikeseid auke
- Väline fragmenteerumine — vajalik vaba mälu leidub, aga ta ei ole sidus

Dünaamilise tükeldusega mälujaotus (2)



Dünaamilise tükeldusega mälujaotus (3)

- Probleem: kuidas rahuldada päringut mälu ploki pikkusega n etteantud aukude nimekirjast?
 - Esimene sobiv (*first-fit*) — kasutatakse esimest piisava suurusega auku. Esimest võib lugeda algusest või eelmisest leitud august alates
 - Parim sobiv (*best-fit*) — kasutatakse vähimat piisava suurusega auku. Tuleb läbi otsida kogu nimekiri, enamasti on see suuruse järgi järjestatud
 - * Vähimad üle jäävad tükid
 - Halvim sobiv (*worst-fit*) — kasutatakse suurimat vaba auku, samuti vaja kogu nimekiri läbi vaadata
 - * Suurimad üle jäävad tükid
- Esimene sobiv ja parim sobiv annavad parema kiiruse ja mälukasutuse kui halvim sobiv

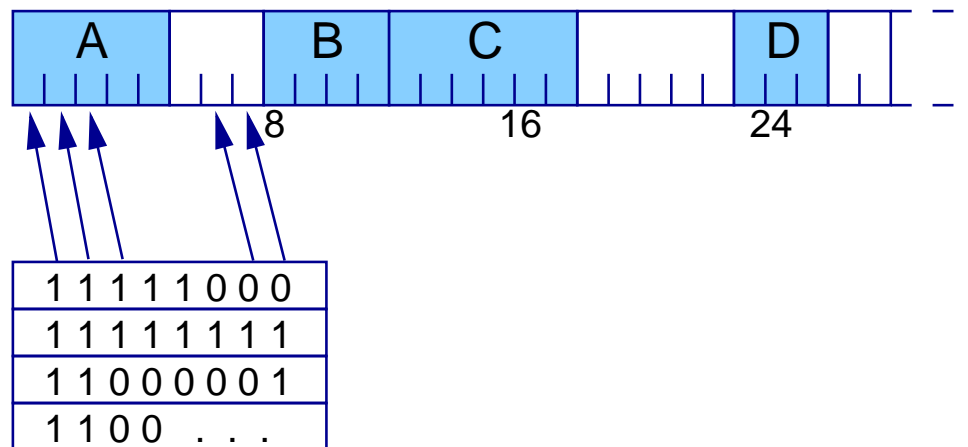
Fragmenteerumine ja tihendamine

Välist fragmenteerumist saab vähendada mälu tihendamise (*compaction*) abil

- Tõstame hõivatud mälualasid ümber, näiteks kõik ühte otsa kokku
 - Näiteks liigutame protsessid kõik mälu algusse üksteise järele
- Võimalik ainult dünaamilise ümberpaigutamise korral
- Pooleli olev I/O segab (kopeerime OS puhvritesse või jätame protsessi paigale)
- Suhteliselt kulukas

Mäluhaldus bititabelitega

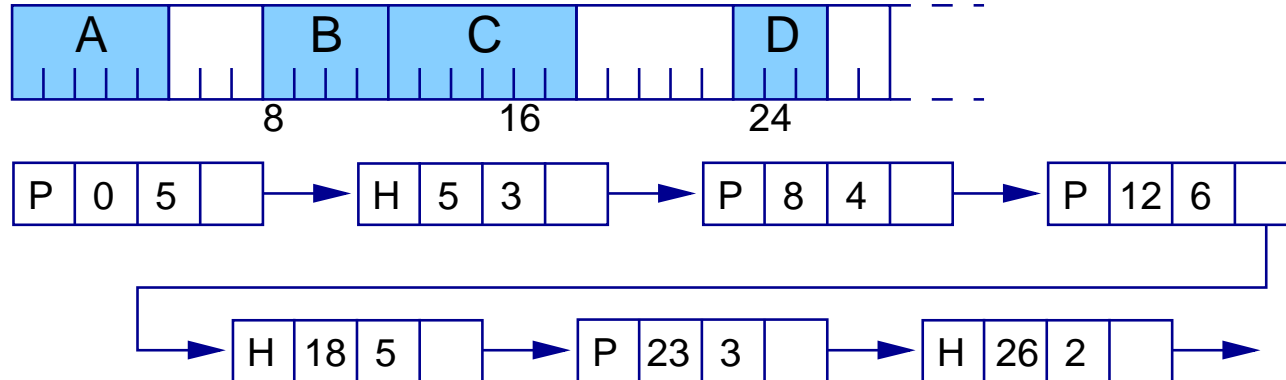
- Süsteem peab pidama arvet hõivatud ja vabade mälupiirkondade üle
- Lihtsaim meetod on kasutada bititabelit



- Kõrvuti olevate aukude ühendamine on automaatne
- Piisava suurusega vaba piirkonna leidmine on aeglane

Mäluhaldus listidega (1)

- Iga tüki jaoks peame meeles tema staatuse, alguse ja pikkuse
- Vastavat infot hoiame dünaamilises listis
(*P* — process, *H* — hole)



- Kõrvuti olevate aukude ühendamine on lihtne
- Piisava suurusega vaba piirkonna leidmine on kiirem kui bititabeli korral, kuid siiski lineaarse keerukusega

Mäluhaldus listidega (2)

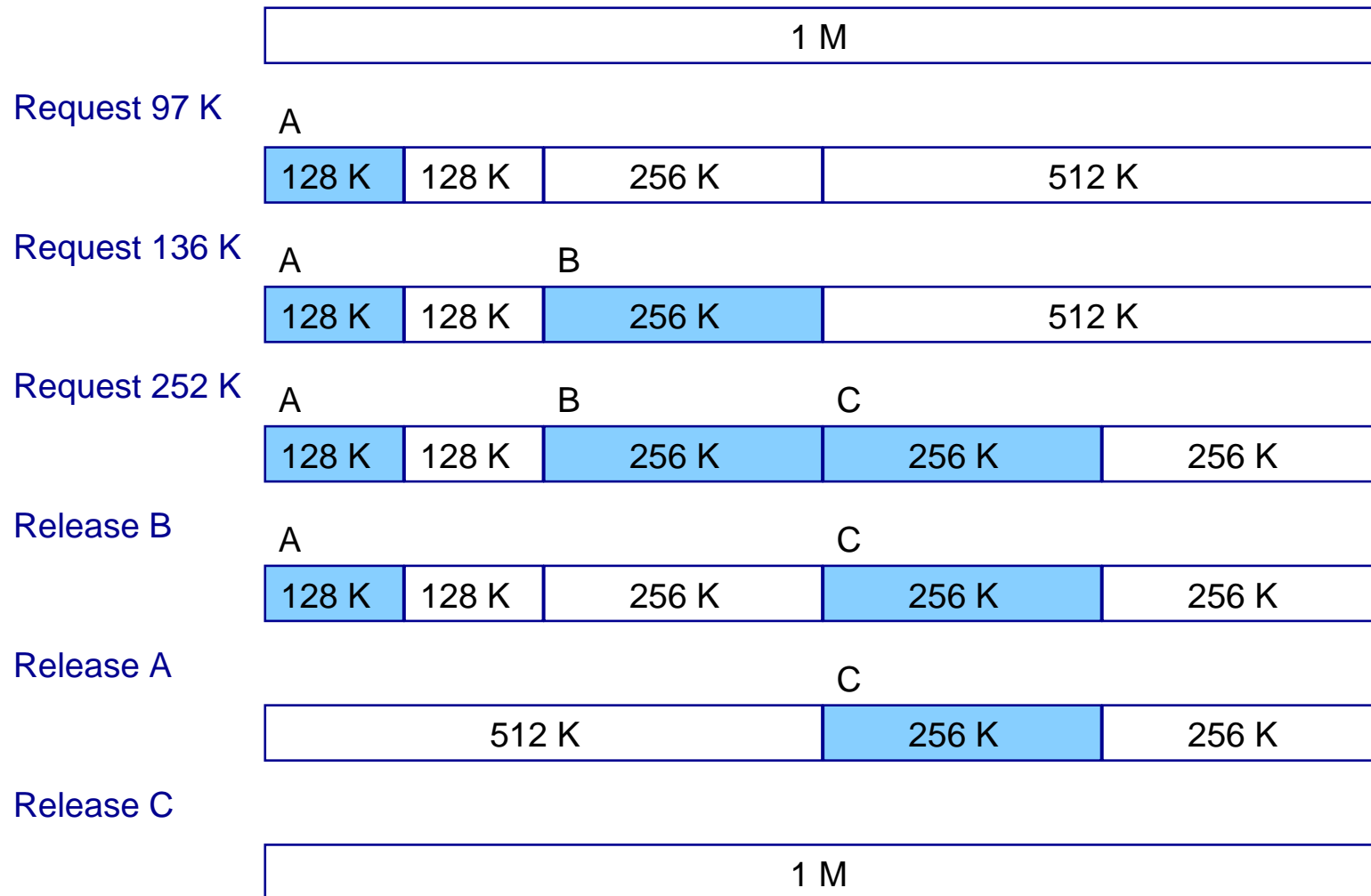
Variatsioonid:

- Haldame eraldi listi vabade ja hõivatud tükide kohta
 - Piisava suurusega vaba tüki leidmiseks pole vaja enam hõivatud tükke inspekteerida
 - Pole enam vajadust staatusbiti (P/H) järele
 - Vabade tükide listi jaoks pole eraldi mälu vaja, kuna neid tükke saab ise selleks ära kasutada!
 - Kõrvuti olevate aukude ühendamine on suhteliselt kulukas
- Haldame sagedasti esinevate tükisuuruste jaoks eraldi vabade tükide listi
 - Piisava suurusega tüki leidmine kiire

"Buddy" süsteem

- Kogu olemasolevat mälu käsitletakse kui üht mälutükki suurusega 2^U
- Kui küsitava mälu suurus on $2^{U-1} \leq n \leq 2^U$, siis hõivatakse kogu tükk
- Vastasel korral jaotatakse tükk kaheks võrdseks osaks ja kogu protsessi korratakse kuni sobiva tüki tekkimiseni
- Tüki vabastamisel kontrollitakse kas "kaastükk" on vaba
 - Kui ei ole, siis lisatakse tükk antud suurusega vabade tükide listi
 - Vastasel korral tükid ühendatakse ning tekkinud tükki püütakse omakorda ühendada oma "kaastükiga"

"Buddy" süsteemi näide



Lehekülgede saalimine (*paging*)

- Protsessi füüsiline aadressiruum ei pea tingimata olema pidev — protsessi eri osad võivad asuda füüsilises mälus suvaliste kohtade peal laiali
- Jagame füüsilise mälu fikseeritud suurusega lehekülgedeks (kaadriteks — *frame*), suurus kahe aste (näit. 4096, 8192, 65536)
- Jagame loogilise mälu samasugusteks lehekülgedeks (*page*)
- Peame arvet vabade kaadrite üle
- Suurusega n protsessi jaoks otsime lihtsalt n vaba kaadrit
- Iga protsessi kohta teeme leheküljetabeli loogiliste lehekülgede ja füüsiliste kaadrite vastavusse seadmiseks
- **NB!** Lehekülgede kaupa hõivamisel tekib paratamatult sisemine fragmenteerumine

Mälu eraldamine lehekülgede kaupa

0		0	A ₀	0	A ₀	0	A ₀	0	A ₀	0	A ₀
1		1	A ₁	1	A ₁	1	A ₁	1	A ₁	1	A ₁
2		2	A ₂	2	A ₂	2	A ₂	2	A ₂	2	A ₂
3		3	A ₃	3	A ₃	3	A ₃	3	A ₃	3	A ₃
4		4	A ₄	4	A ₄	4	A ₄	4	A ₄	4	A ₄
5		5	A ₅	5	A ₅	5	A ₅	5	A ₅	5	A ₅
6		6		6	B ₀	6	B ₀	6		6	D ₀
7		7		7	B ₁	7	B ₁	7		7	D ₁
8		8		8	B ₂	8	B ₂	8		8	D ₂
9		9		9		9	C ₀	9	C ₀	9	C ₀
10		10		10		10	C ₁	10	C ₁	10	C ₁
11		11		11		11	C ₂	11	C ₂	11	C ₂
12		12		12		12	C ₃	12	C ₃	12	C ₃
13		13		13		13		13		13	D ₃
14		14		14		14		14		14	D ₄
15		15		15		15		15		15	

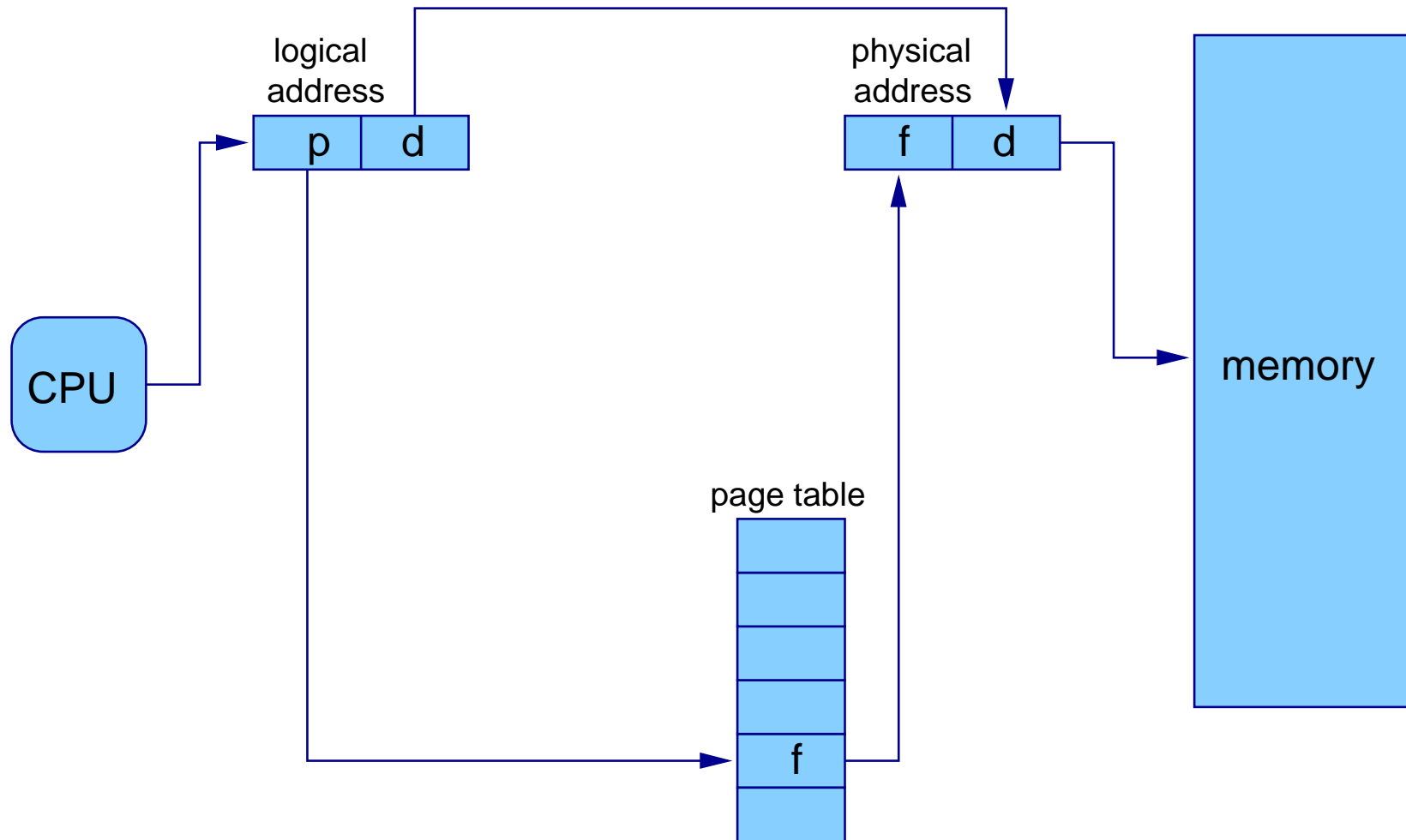
Page tables

	A	B	C	D
0	0	6	9	6
1	1	7	10	7
2	2	8	11	8
3	3		12	13
4	4			14
5	5			

Aadresside tõlkimine (1)

- Mäluaadressi bitid jagatakse kahte gruppi:
 - Lehekülje number (p) — kasutatakse indeksina leheküljetabelisse lehekülje füüsilise aadressi leidmiseks
 - Nihe lehekülje sees (d) — liidetakse lehekülje füüsilisele aadressile täieliku füüsilise aadressi saamiseks
- Kontekstivahetuse ajal programmeerime MMU vastavalt protsessi leheküljetabelile

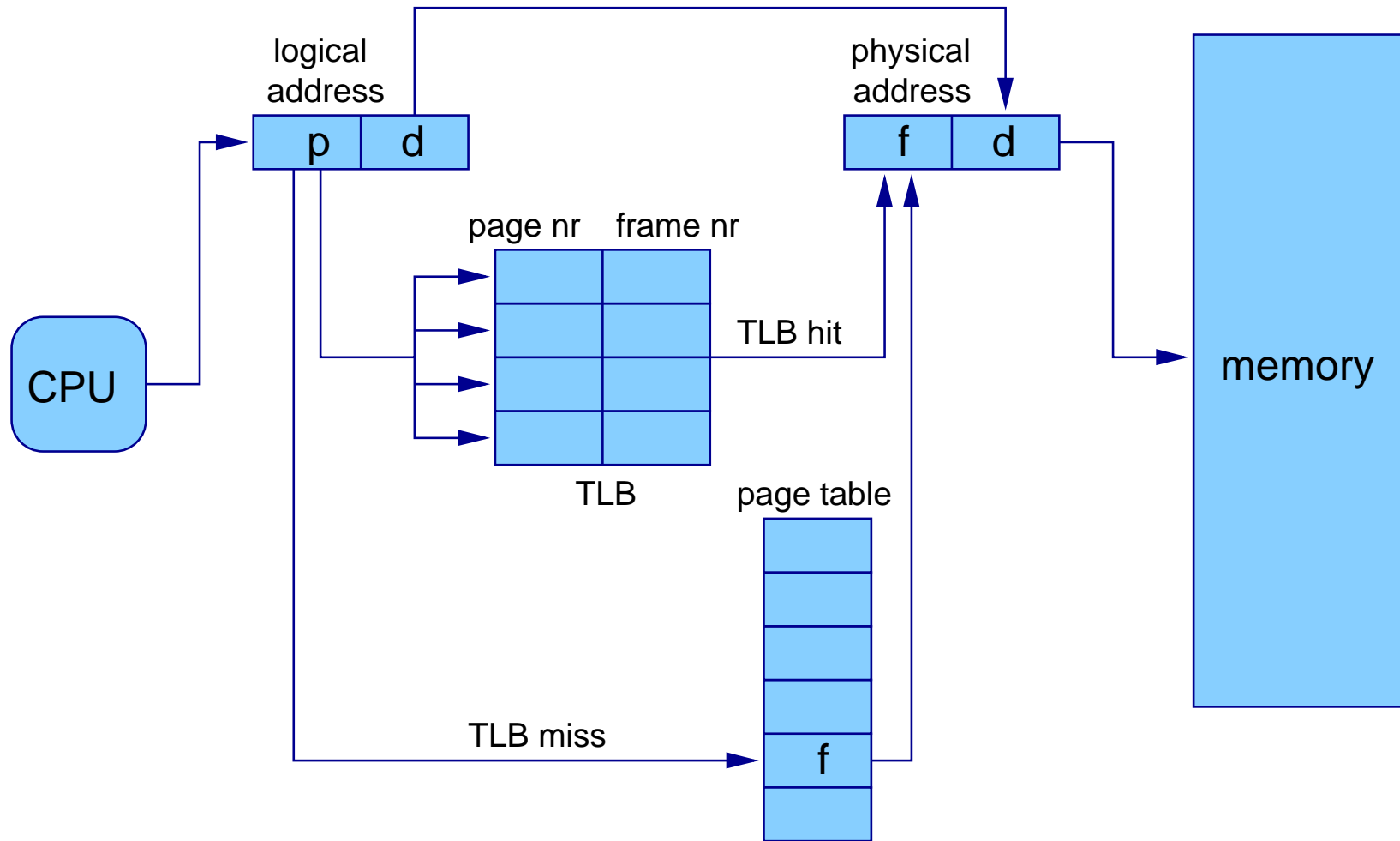
Aadresside tõlkimine (2)



Leheküljetabelite realiseerimine

- Leheküljetabeleid hoitakse mälus
- Leheküljetabeli algust näitab vastav register (PTBR)
- Leheküljetabeli pikkust näitab kah vahel register (PTLR)
- Iga soovitatav mälupöördus nõuaks kahte tegelikku pöördust
- Seda probleemi lahendab viimati- (sagedamini?) kasutatud kirjade puhverdamine protsessori või MMU sees
- TLB (*Translation Lookaside Buffer*) — assotsiatiivmälu abil realiseeritud leheküljetabeli kirjade puhver
- TLB *miss* — alati ei leita vastavat kirjet TLB-st, sel juhul tuleb ta mälust TLB-sse lugeda
- TLB *flush*
- ASID (*Address Space ID*), virtuaalmasina märgistatud TLB

Adresside tõlkimine TLB abil



Efektive mälupöördusaeg

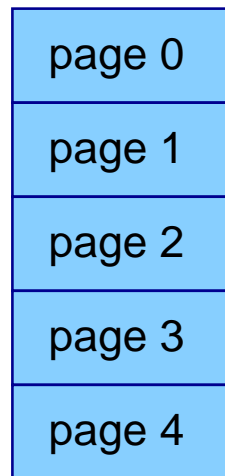
- Reaalne mälupöördus = 1 ajaühik
- Assotsiatiivmälust otsimine = ϵ ajaühikut
- Assotsiatiivmälu edukate otsimiste osakaal (*hit ratio*) — mitmel protsendil juhtudest leiab tulemise assotsiatiivmälust.
Tähistame α
- Efektive mälupöörduse aeg:

$$EAT = (1 + \epsilon)\alpha + (2 + \epsilon)(1 - \alpha) = 2 + \epsilon - \alpha$$

Mälukaitse (1)

- Mälukaitset saab (ja on mõtet) siduda iga leheküljega
- Iga lehekülje juurde paneme lipu *valid*
 - *valid* — lehekülg on protsessi mälupiirkonnas
 - *invalid* — lehekülge ei ole protsessi mälupiirkonnas
- Näiteks mälupiirkonna lõpu tähistamiseks

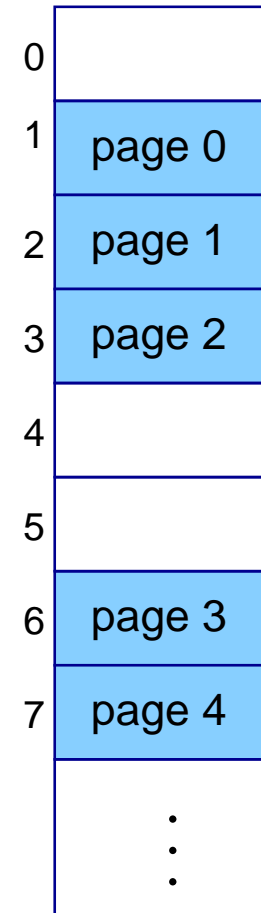
Mälukaitse (2)



frame nr valid-invalid bit

0	1	v
1	2	v
2	3	v
3	6	v
4	7	v
5	0	i
6	0	i
7	0	i

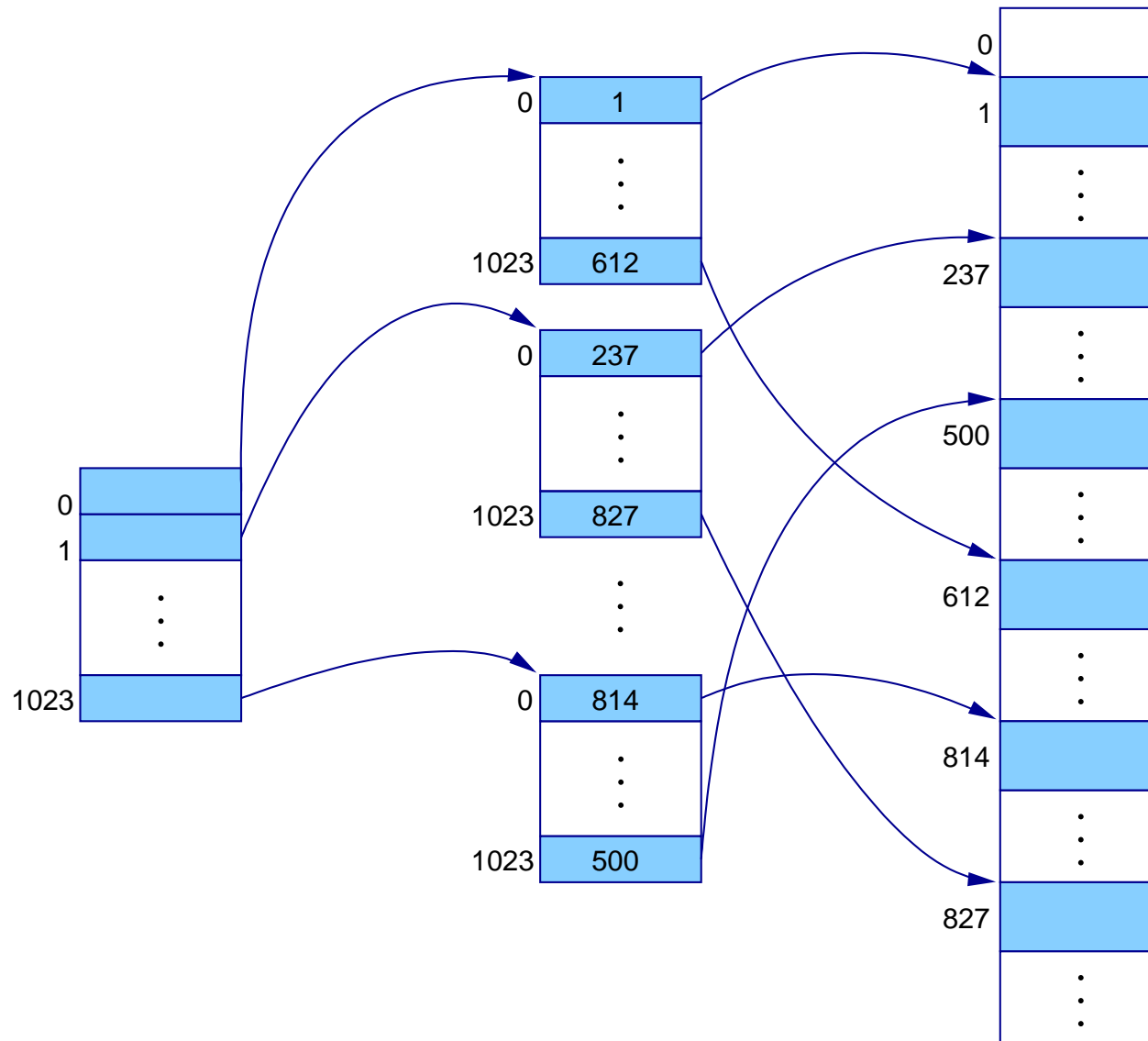
page table



Hierarhilised leheküljetabelid

- Kuna üks leheküljetabel läheks liiga suureks, teeme leheküljetabeli mitmetasemelise (hierarhilise)
- Kahetasemeline leheküljetabel — aadress jagatakse leheküljesiseseks aadressiks ning lehekülje number omakorda kaheks bitigrupiks (kummagi taseme jaoks üks grupp, määrab indeksi vastavas tabelis)
- Näiteks 32-bitine aadress, 4K lehekülg (12 bitti), ülejäänud 20 bitti jagatakse kaheks 10-bitiseks leheküljenumbriks (välimise leheküljetabeli indeks ja sisemise leheküljetabeli indeks)
- Füüsilised leheküljed võivad endiselt olla läbisegi (sõltumata kummagi tabeli järjekorrast)
- Kolmetasemelised, neljatasemelised, . . .

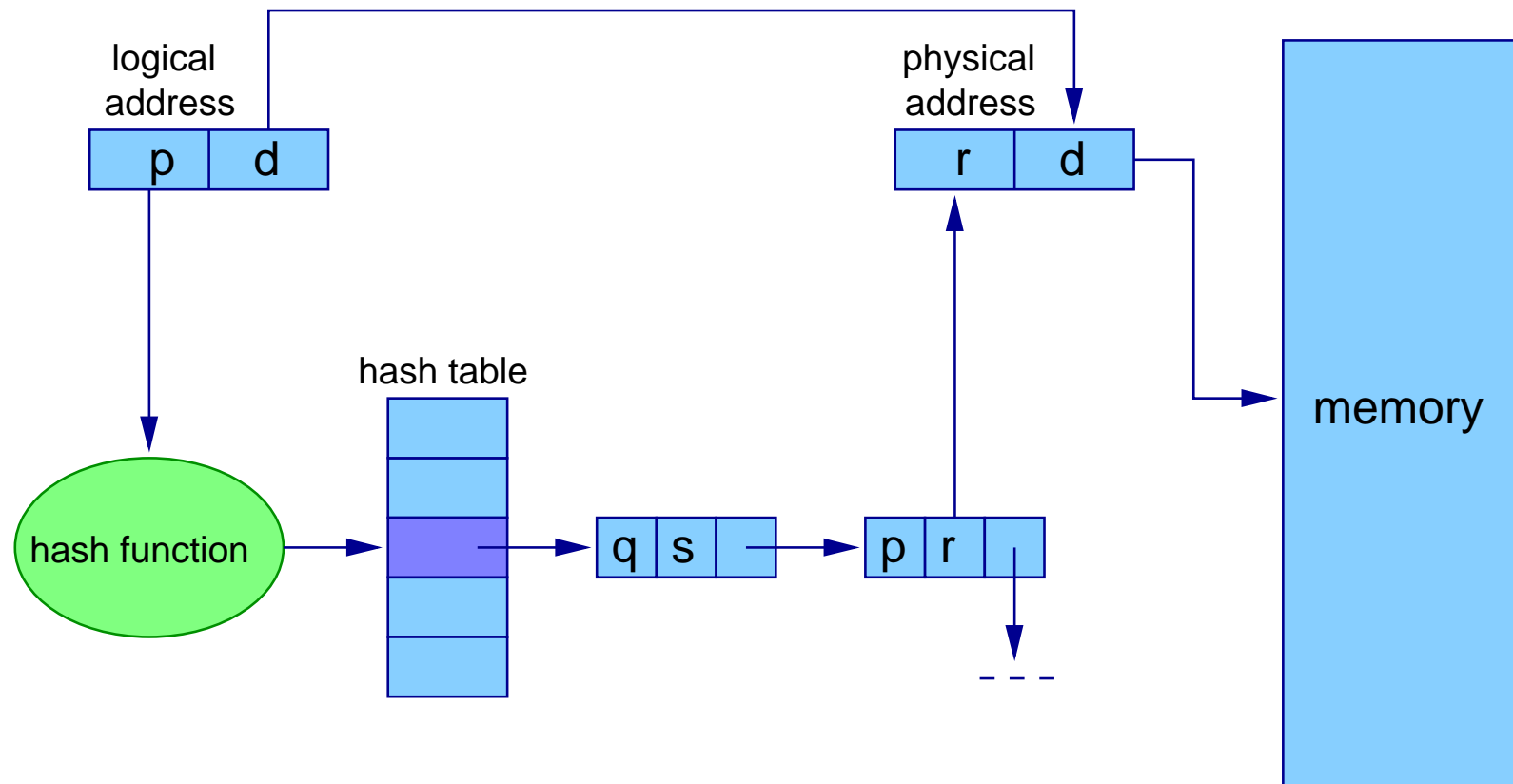
Kahetasemeline leheküljetabel



Paisksalvestusega leheküljetabelid (1)

- 64-bitisel süsteemil tuleks palju tasemeid leheküljetabeleid, pole efektiivne
- Virtuaalse lehekülje number salvestatakse paiskfunksiooni abil leheküljetabelisse
- Leheküljetabel on välisahelatega paisktabel (mitu erinevat lehekülge võivad samale positsioonile sattuda)
- Kasutamine kiire
- Kontekstivaetus (väga) aeglane

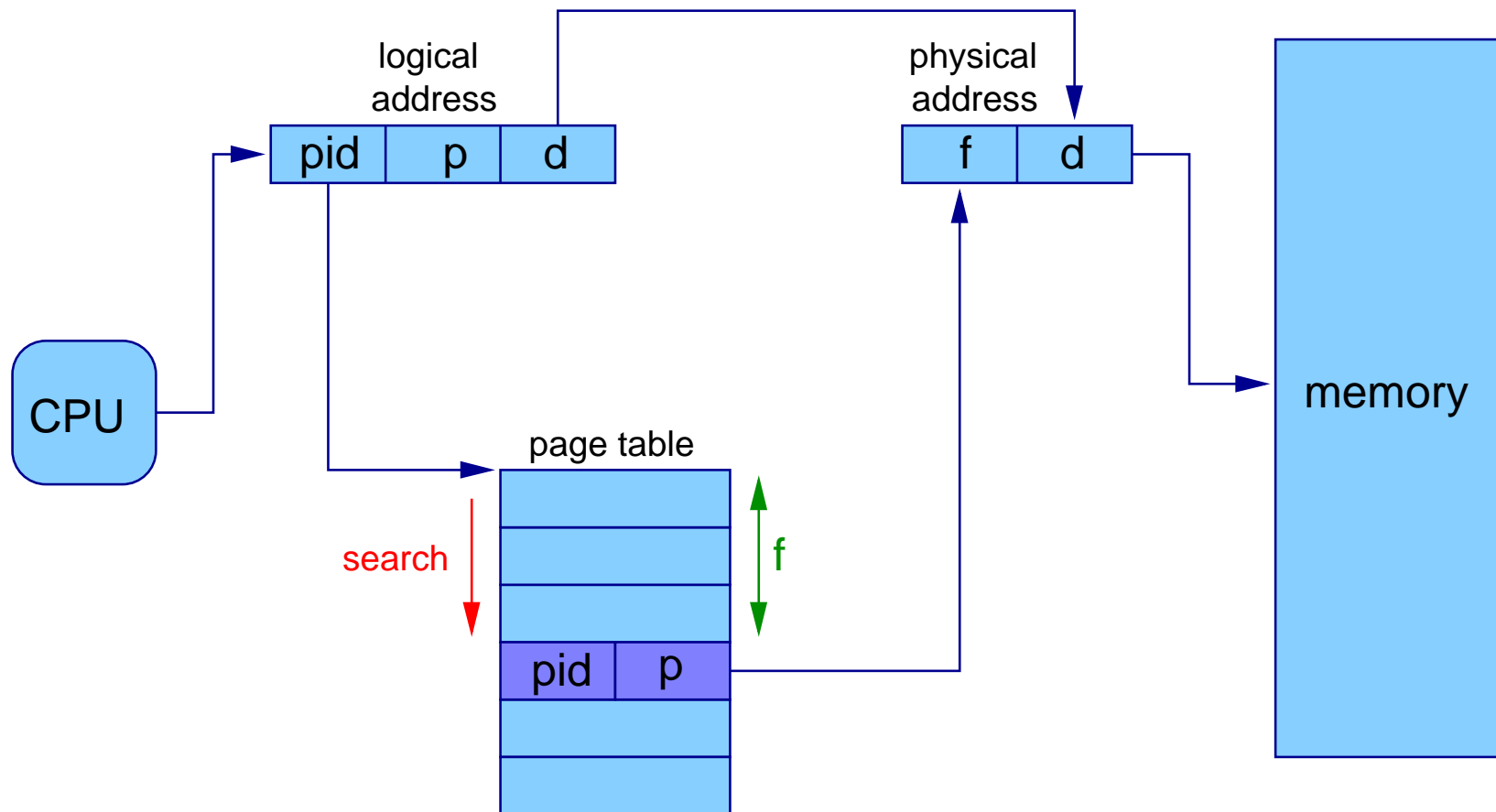
Paiksaldvestusega leheküljetabelid (2)



Pööratud leheküljetabel (1)

- Idee: leheküljetabelis on kirje iga füüsilise mälu lehekülje kohta
- Kokku 1 tabel, mitte igal protsessil oma tabel, mida siis vahetada tuleks
- Füüsilise mälu leheküljele vastav tabelikirje koosneb protsessi identifikaatorist ja protsessisisisest loogilisest aadressist
- Mälutarve väiksem
- Otsimisaeg suurem
- Otsimise kiirendamiseks paisktabel leheküljetabeli ees (muidugi ka TLB)

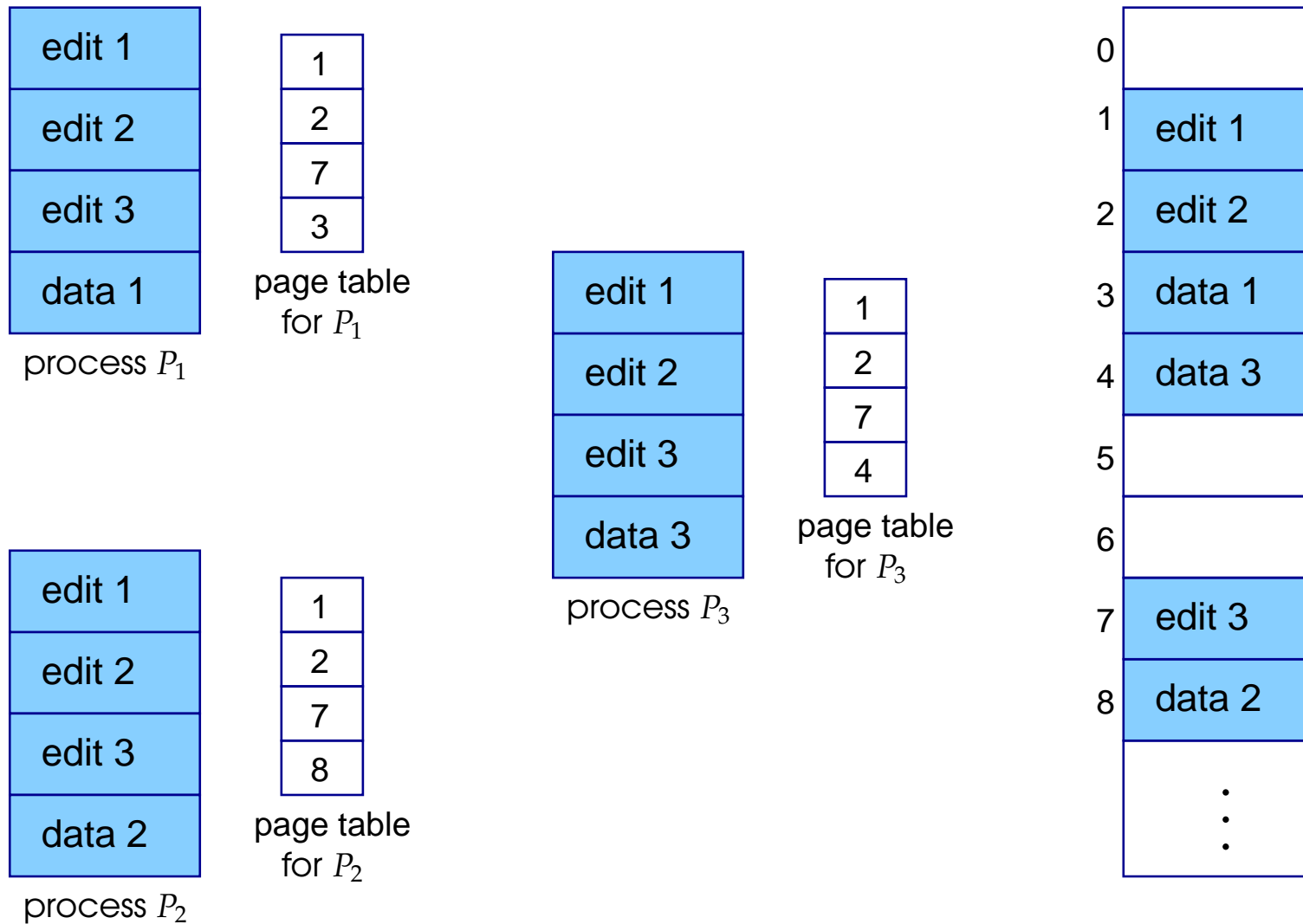
Pööratud leheküljetabel (2)



Jagatud mäluleheküljed (1)

- Koodi sisaldavaid lehekülgi on mõtet jagada
- Võimalik siis, kui kood on taassisenetav (*reentrant*) — ei modifitseeri iseennast
- Jagatud lehekülg on nähtav mitme protsessi aadressiruumist
- Sissekirjutatud aadressidega kood peab igas protsessis samal virtuaalaadressil asuma
- Positsioonist sõltumatu kood (PIC — *Position Independent Code*) võib igas protsessis olla erineva virtuaalaadressi peal
- Tänapäeval on enamik jagatud teeke positsioonist sõltumatud
- Igal protsessil oma andmed ja enamasti ka mingi osa mittejagatud koodi
- Pööratud leheküljetabelite puhul on jagamine raskem

Jagatud mäluleheküljed (2)



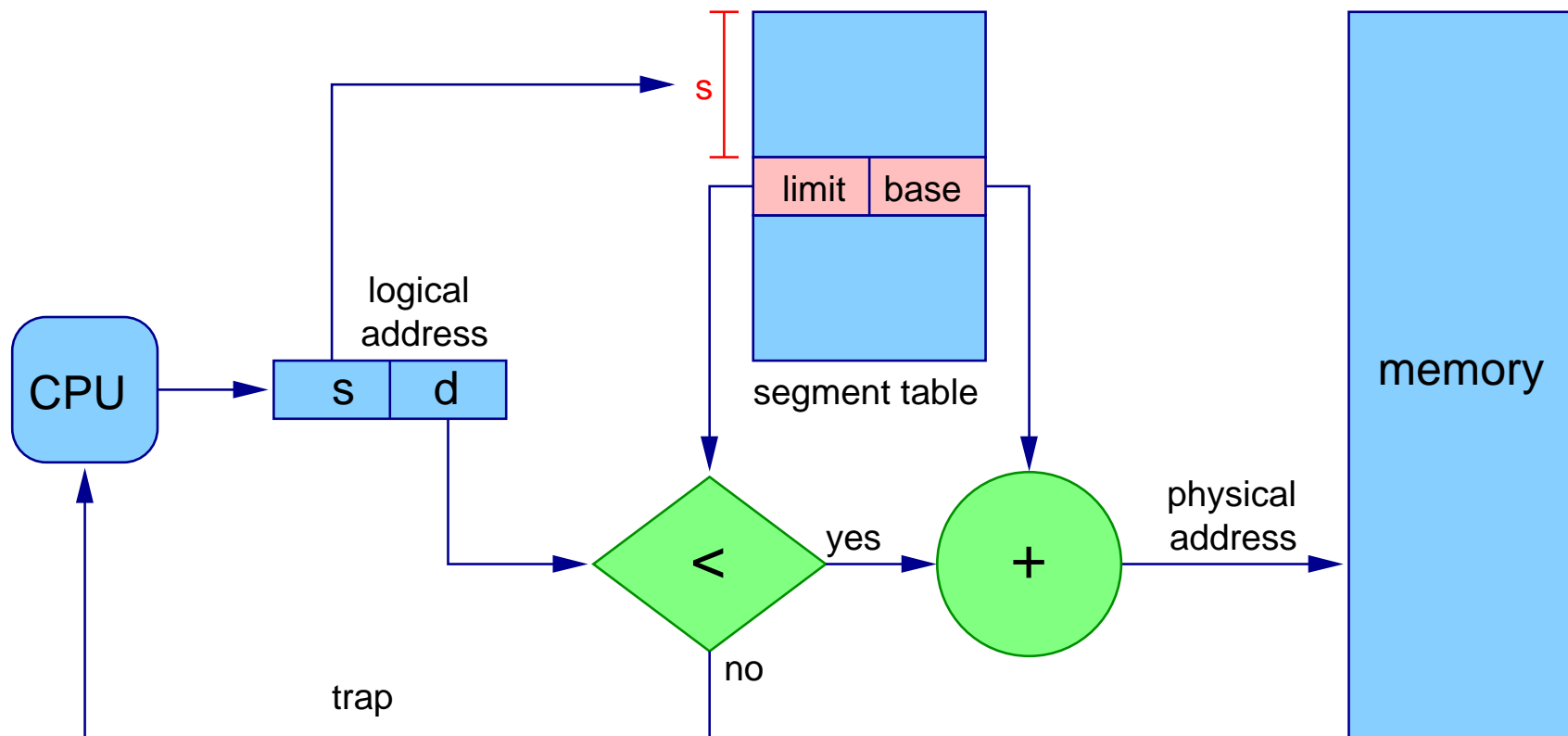
Segmenteerimine

- Segmenteerimine on mäluhalduse skeem, kus ei kasutata mitte ühte suurt pidevat loogilist aadressiruumi, vaid paljusid segmente
- Läheb paremini kokku paljude kasutajate mõttemaailmaga
- Programm on komplekt segmente. Segment on loogiline ühik, näiteks
 - Põhiprogramm
 - Protseduur, funktsioon, meetod
 - Objekt
 - Lokaalsed muutujad, globaalsed muutujad
 - Magasin
 - ...

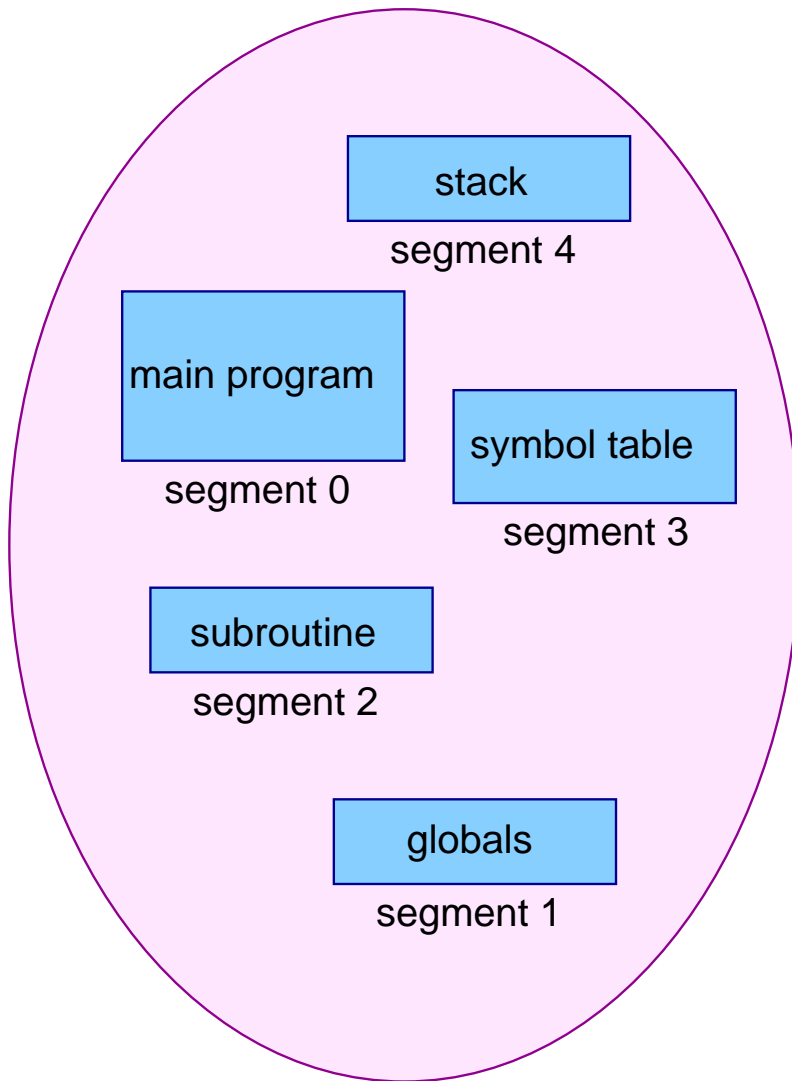
Segmenteerimisega arhitektuur

- Loogiline aadress on paar <segmendi number, nihe>
- Segmenditabel — seab igale segmendi numbrile vastavusse mälutüki:
 - Baas — segmendi alguse füüsiline aadress
 - Limiit — segmendi pikkus
- Segmenditabeli algus näidatakse vastava registriga (STBR)
- Segmenditabeli pikkus kah enamasti registris (STLR) — sisuliselt on tegemist maksimaalse kasutatava segmendi numbriga
- Mälu jagatakse tervete segmentidega kaupa (*first-fit*, *best-fit* näiteks), seega tekib väline fragmenteerumine
- Segmente saab protsesside vahel jagada

Adresside teisendamine segmenteerimisel



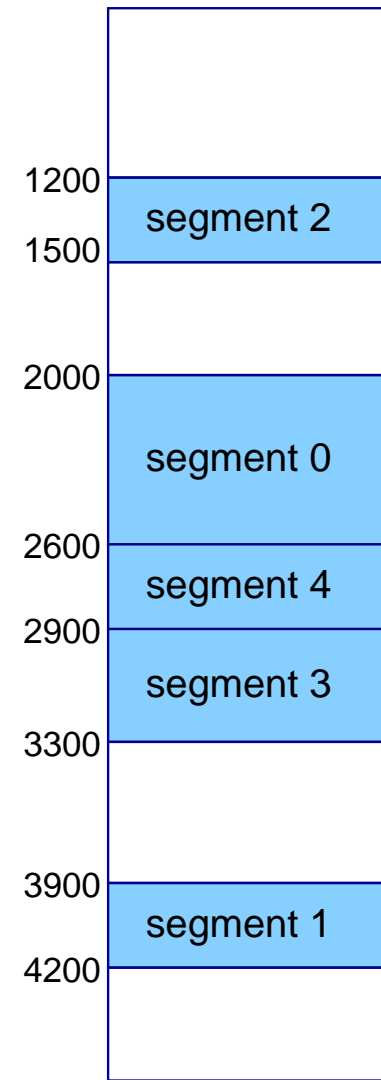
Näide segmenteerimisest



logical address space

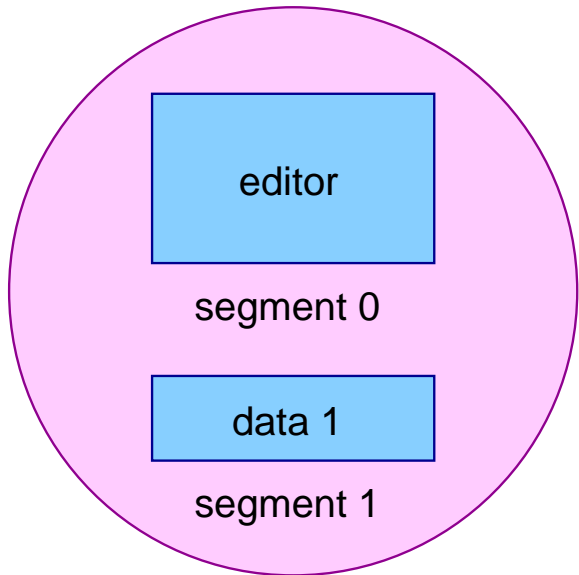
	limit	base
0	600	2000
1	300	3900
2	300	1200
3	400	2900
4	300	2600

segment table

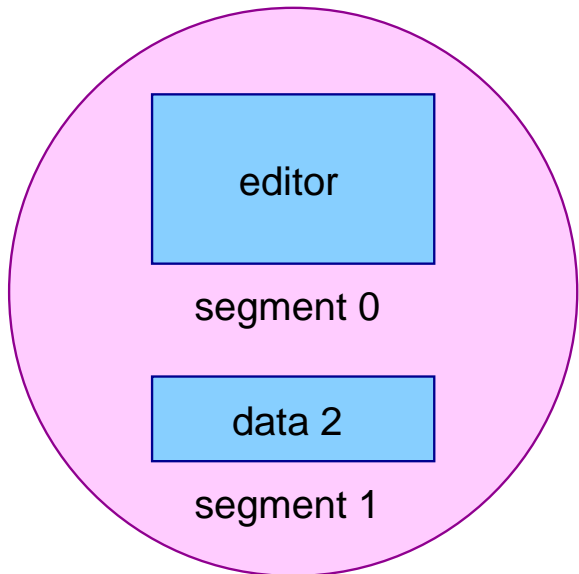


physical memory

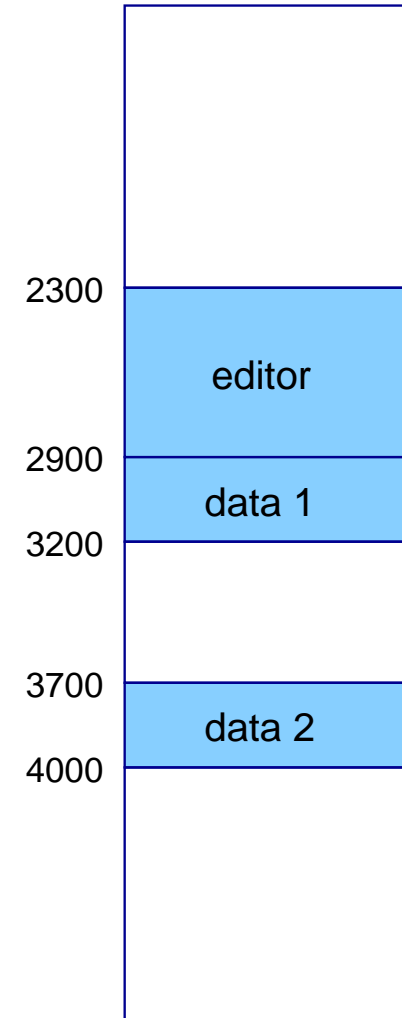
Näide segmenteerimisest



	limit	base
0	600	2300
1	300	2900



	limit	base
0	600	2300
1	300	3700



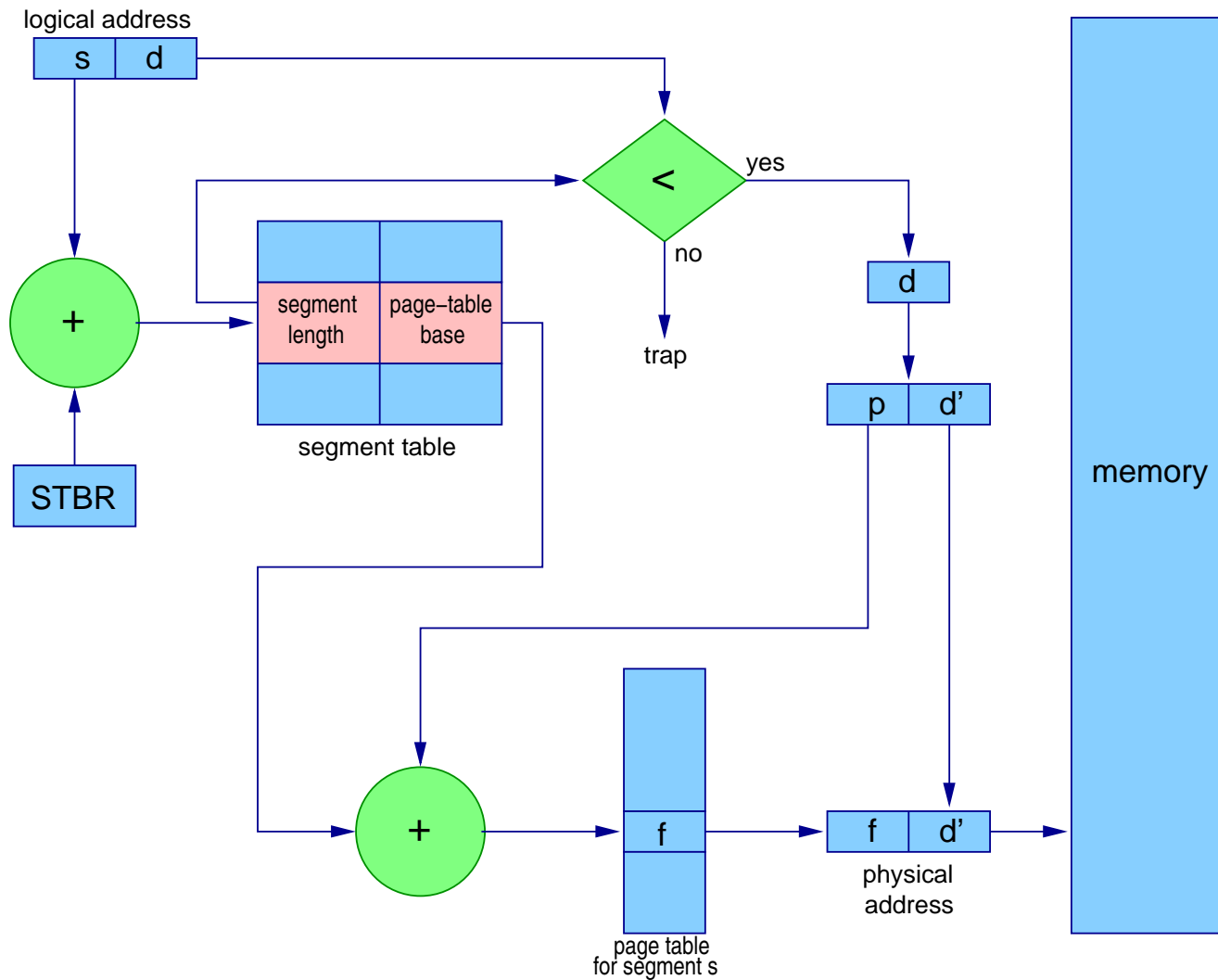
Segmenteerimine ja mäluaitse

- Mäluaitse läheb üsna loomulikku rada — enamasti on tervel segmendil sama kaitsetase, seega seome loabiti(d) segmenditabeli kirjega:
 - *valid* — kas segment on kasutusel
 - lugemise/kirjutamise/koodi täitmise lubamise bitid (suvalises kombinatsioonis)

Segmenteerimine koos lehekülgedega

- MULTICS lahendas välise fragmenteerumise probleemi segmenditabelite lehekülgedeks jagamisega — iga segmenditabeli kirje oli viide vastava segmendi leheküljetabelile
- Sarnane kombineeritud lähenemine on tänapäevalgi kasutusel
- Inteli 386 (tegelikult kogu edasine x86 haru) kasutab kah segmenteerimist ja lehekülgi mõlemaid, kuid üksteise järel: segmenditabelist saadakse tulemusena mingi aadress ning sellele rakendatakse kahetasemelist leheküljetabelit
- Mõlema head küljed ära kasutatavad, natukese mälu ja keerukuse (OS ja protsessor) hinnaga

Segmenteerimine koos lehekülgedega MULTICS-is



Segmenteerimine koos lehekülgedega i386-s

